

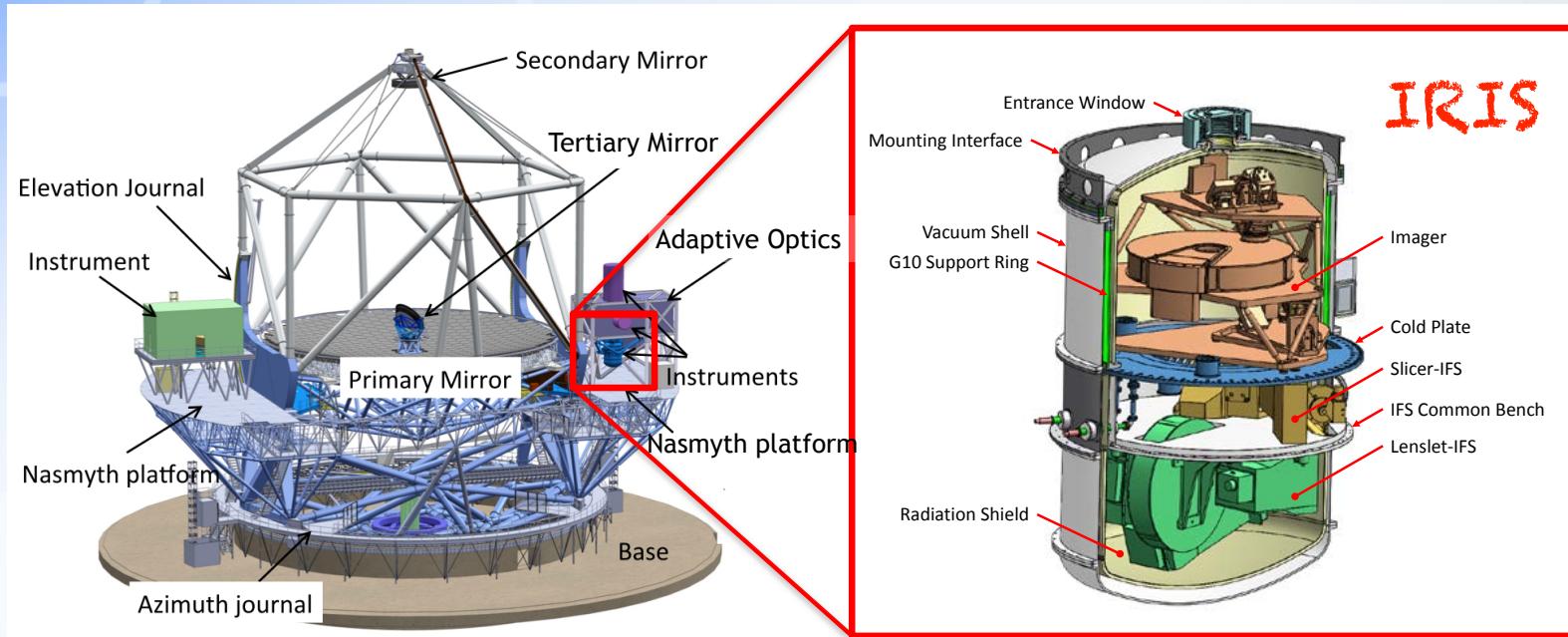
TMT第一期観測装置IRISの開発: 光学歪みの補正精度の検証

向江志朗 (東京大学・大内研),

鈴木竜二, 早野裕 (国立天文台),

Brent Ellerbroeck (TIO), Glen Herriot (NRC)

TMT第一期観測装置IRIS



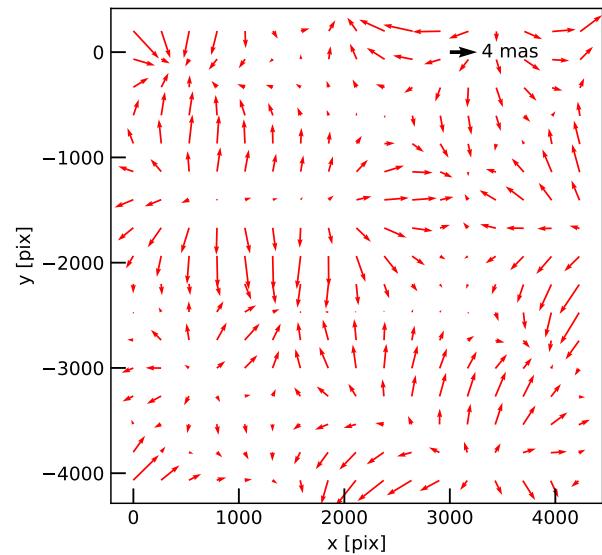
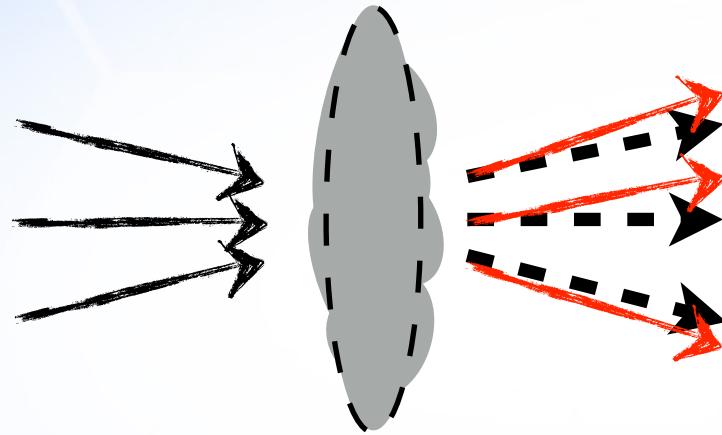
See Hayano-san's poster

- ◆ 近赤外領域(0.84-2.4 μm)で高解像度の撮像と面分光
- ◆ 補償光学システムNFIRAOSに接続
 - 高精度アストロメトリ観測
 - 相対アストロメトリ: 50μasの精度

光学歪みとその補正

- ◆ NFIRAOS + IRIS起因の光学歪みによるアストロメトリへの影響:

- 10 μ asの精度(~25 nm@検出器上)



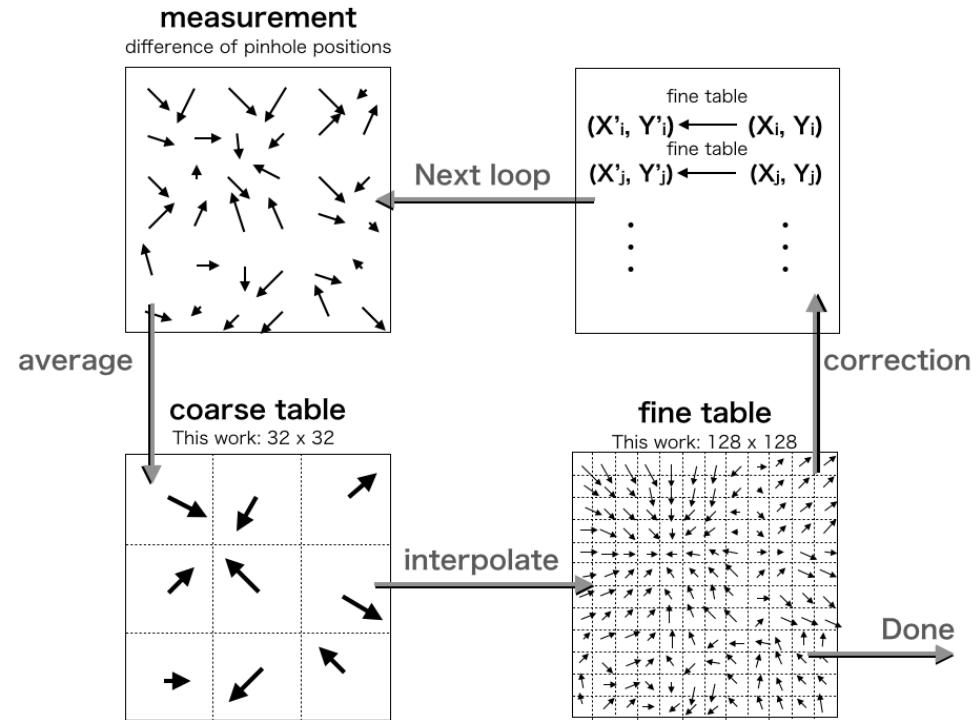
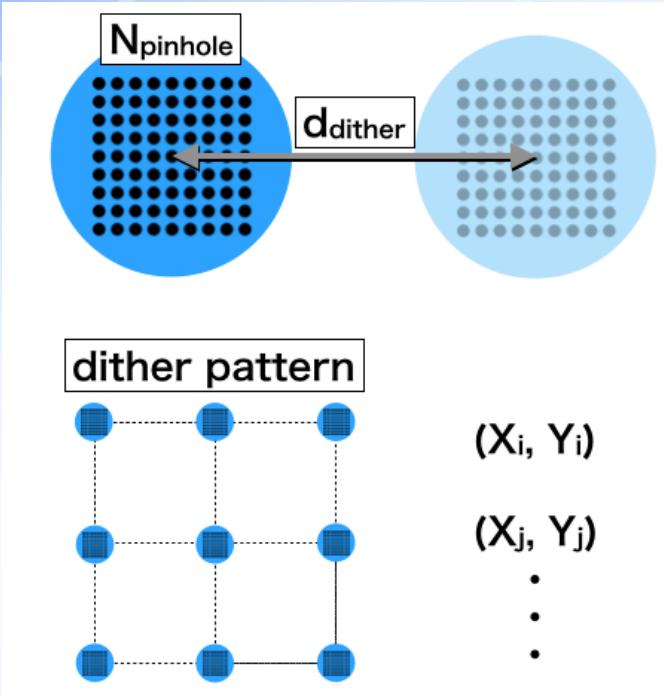
- ◆ 光学歪み: 形状誤差の空間周波数に対応した不規則な形状

- 課題1: 多項式フィットによる補正ができない

- ◆ 光学歪みの測定方法: 位置がよく知られている光源を参照

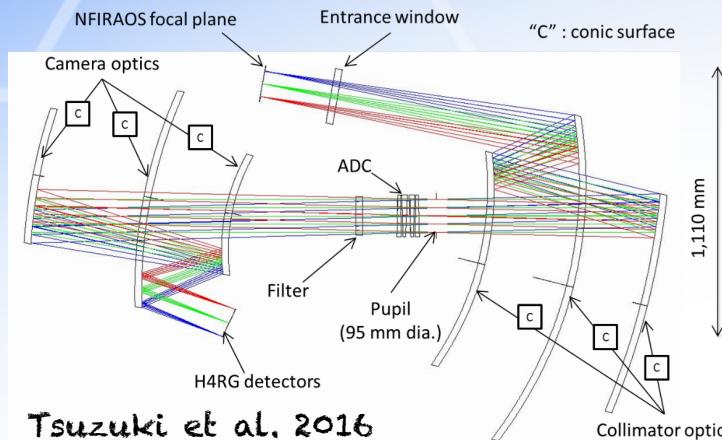
- 課題2: 高い精度で位置が分かっている参照光源は存在しない

Self-calibration method

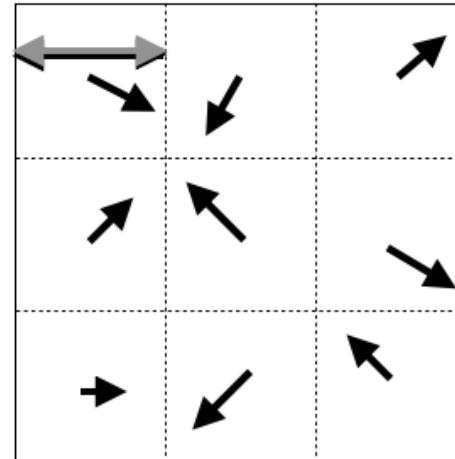


- ◆ 望遠鏡焦点面に搭載したピンホールマスクを並行移動させながら撮像し、測定位置の差分から光学歪みを抽出
 - 利点1: 補正テーブルにより高次の光学歪みを補正可能(Anderson&King 2004)
 - 利点2: 参照光源の精度を必要としない (ただし位置決定性能と安定性が必要)

本研究



coarse grid



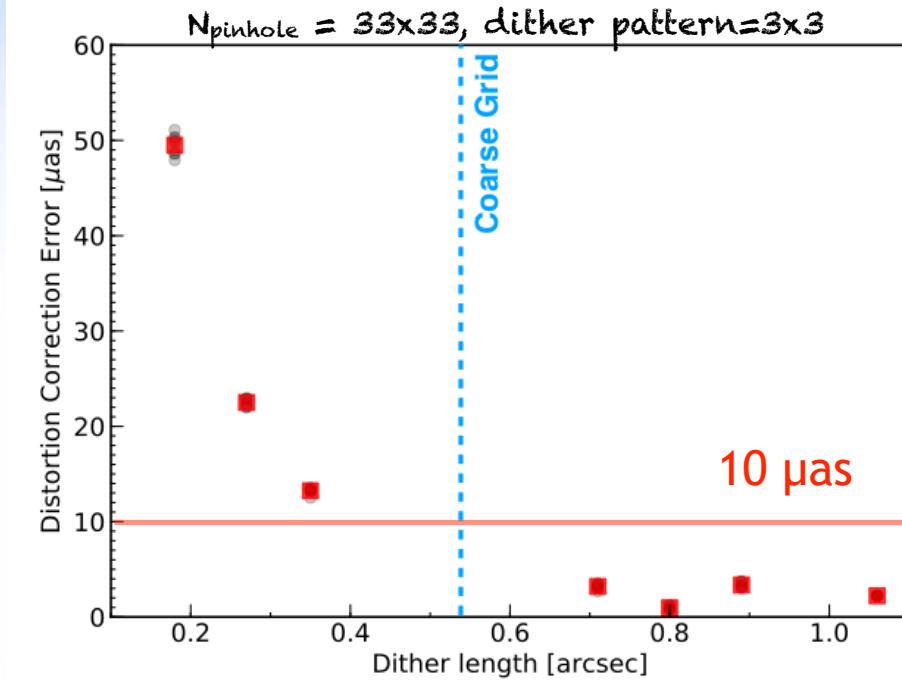
Mask Parameters	Model Parameters
Number of pinholes	9x9, 17x17, 33x33 and 65x65 ^a
Dither Length	0.4, 0.8, and 1.6 arcsec
Dither Pattern	3x3 and 5x5 ^c positions

◆ self-calibration methodの実装シミュレーション

NFIRAOS+IRIS光学系(形状誤差込み)における補正精度を評価

- ピンホールマスクのパラメーターを変えたときの補正性能の特徴付け
- 光学歪み補正精度が10 μ as以内となるベストパラメーターの検討

結果1: 補正性能の特徴付け



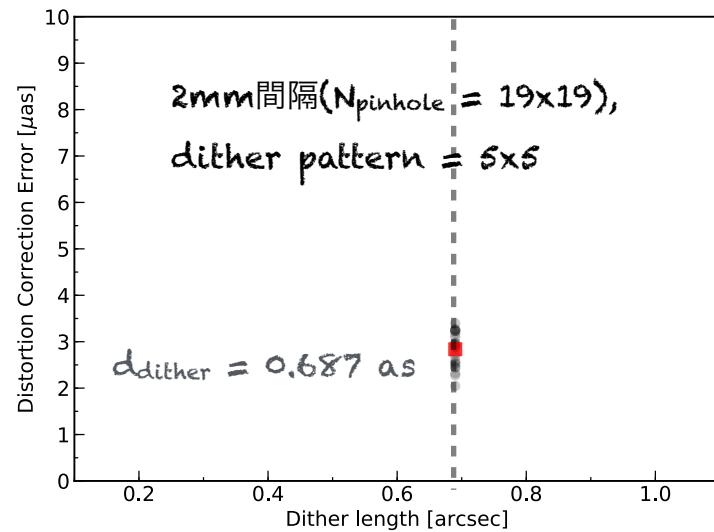
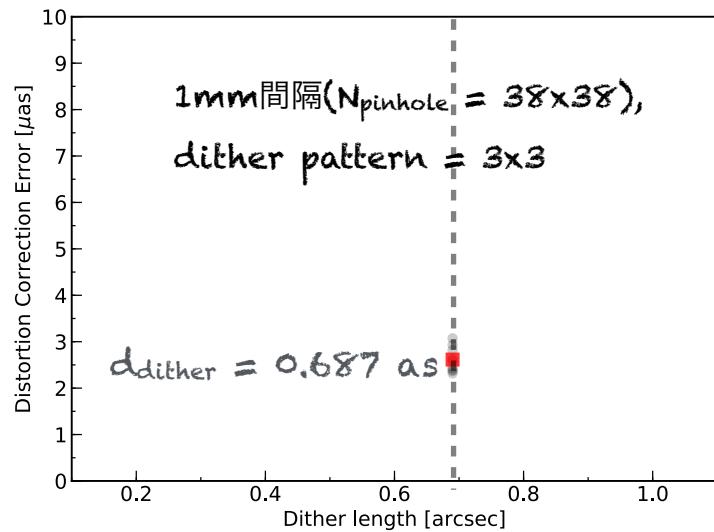
- ◆ Self-calibration methodにより光学歪み補正が高い精度で可能

- 特徴1: 補正テーブルのグリッド幅を小さく設定 → 高次の歪みを抽出
- 特徴2: グリッド幅より長い dither距離を設定 → 差分情報を相殺させない
- 特徴3: 視野内一様なピンホール像の測定 → 補正テーブルの精度向上

結果2: ベストパラメーター検討

◆ 望遠鏡焦点面へのマスク実装にかかる条件

- ditherの稼動域は +/- 1.5 mm (= 0.687 as)
- マスクのピンホールは1mmまたは2mm間隔



- ◆ Self-calibration methodにより補正精度10 μasを達成(詳細はポスターにて)